# Checkliste Wassertermin - 15.05.13

## Vorbereitung - 14.05.13

1. Ausrüstung mitnehmen
   1. Krempelkiste (mit Ersatz-Akkus!)
   2. Ufer-PC (Lenovo)
   3. WLAN-Antenne für Ufer-PC
   4. Handtuch
   5. Tape zum Abdichten (in der Krempelkiste)
   6. Thermoskannen mit Kaffee und Essen (jeder für sich)
   7. Ggf. warme Sachen mitnehmen
2. Akku-Ladung überprüfen/laden
   1. Boots-Akku
   2. Laptop-Akku
   3. Ersatzakkus
   4. Fernbedienung (muss beim Laden komplett ausgeschaltet sein! Siehe auch Anleitung im Koffer)
   5. Walkie-Talkies
3. Eclipse
   1. SVN-Update
   2. Log-Level-Einstellungen überprüfen (auf ausführlichste Stufe stellen)
4. Sensortest
   1. Kompass überprüfen, ob er wegen Metall in der Nähe falsche Werte anzeigt -> Problem beseitigen

Handkompass ist in der Krempelkiste

Dieser Punkt ist vorläufig, da am Kompass noch gearbeitet wird.

1. Technischen Zustand des Boots überprüfen
   1. ~~Segel richtig eingehängt?~~

## Ausführung - 15.05.13

### Vorbereitung

1. Alle Geräte anschalten
   1. Ad-hoc-Verbindung starten
   2. VNC-Verbindung Ufer-PC <-> eeePC
   3. Eclipse starten
   4. de.fhb.sailboat.start.Initializer.java starten
2. Technischen Zustand des Boots überprüfen (nix kaputt gegangen?)
   1. Kompass nochmal auf Störung überprüfen
   2. Reichweiten-Test der Fernbedienung (siehe Anleitung im Koffer)
   3. Testen, ob das Boot mit Fernbedienung ferngesteuert werden kann
3. Boot abdichten & dann ins Wasser bringen

### Missionen

1. Kreis erst linksrum, dann rechtsrum:
2. CompassTask 90°
3. CompassTask 0°
4. CompassTask 270°
5. CompassTask 180°
6. CompassTask 270°
7. CompassTask 0°
8. CompassTask 90°
9. PID-Werte einstellen

## Nachbereitung

1. Log-Dateien auf SVN hochladen
2. Protokoll schreiben

## Notizen und Ideen

* Automatische COM-Port-Detektion für seriell angeschlossene Aktoren und Sensoren programmieren